

Logiciel pour les architectures reconfigurables

Bernard Pottier

Équipe Architectures & Systèmes
Université de Bretagne Occidentale

Logiciels pour le reconfigurable - Ecole architecture - Roscoff, Avril 2003

1. Description du domaine

3 niveaux de reconfiguration:

Logique, Chemin de Données, Système

2. Un scénario logiciel pour les systèmes reconfigurables

Description prospective d'une chaîne de compilation

3. Conclusion

1.1 Définitions

- ' Architectures ' reconfigurables

possibilité matérielle de redéfinir des caractéristiques de la machine de manière statique ou dynamique, complètement, ou partiellement.

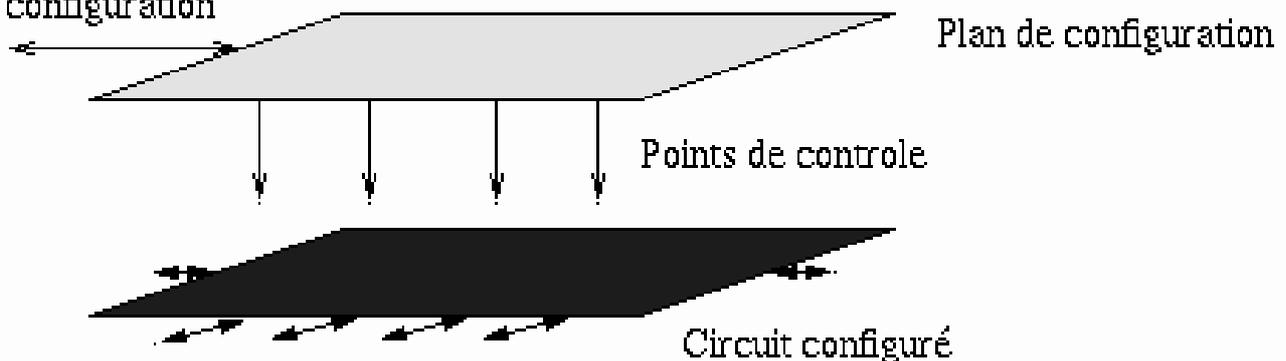
- FPGA en tant que technologie d 'implémentation
- Unité FPGA embarquée
- Unité à chemins de données reconfigurable
- Processeurs micro-programmables
- Systèmes reconfigurables

3

Configuration

- Organisation de valeurs placées sur des points de contrôle
- mécanisme de chargement de ces valeurs dans la machine
- multiplicité possible des plans de configuration

Mécanisme de configuration



4

Signification de la configuration (bottom up)

- **L** (Logique) Etablissement de connections de niveau logique, définition de comportements logiques
- **CD** (Chemin Données) Etablissement de connections de niveau chemins de données, contrôles d 'opérateurs
- **S** (Système) Définitions de séquences d 'opérations en liaison avec un jeu d 'instruction, ou un langage

5

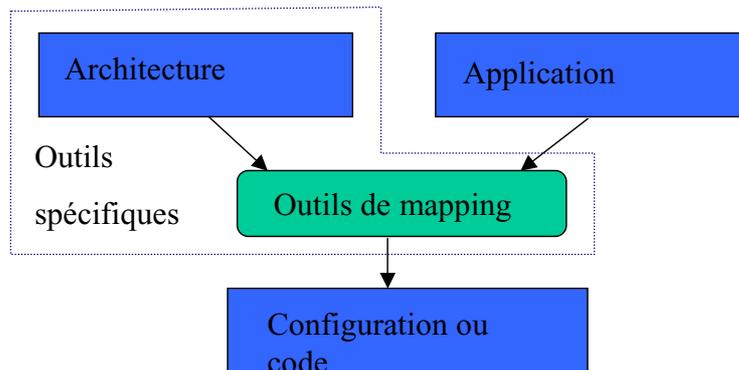
Caractérisation du flot logiciel/matériel

- Le logiciel décrit une organisation de transformations à opérer sur des données, que l 'on peut dénommer '**application**'
- le ' matériel ' décrit une structure d 'exécution physique permettant de réaliser des traitements, que l 'on peut désigner par '**architecture**'
- La dualité **application-architecture** se retrouve à plusieurs niveaux, avec des options alternatives dans le flot de conception
- Les **outils de conception** assurent le '**mapping**' de l 'application vers l 'architecture

6

Diagramme en Y - mapping

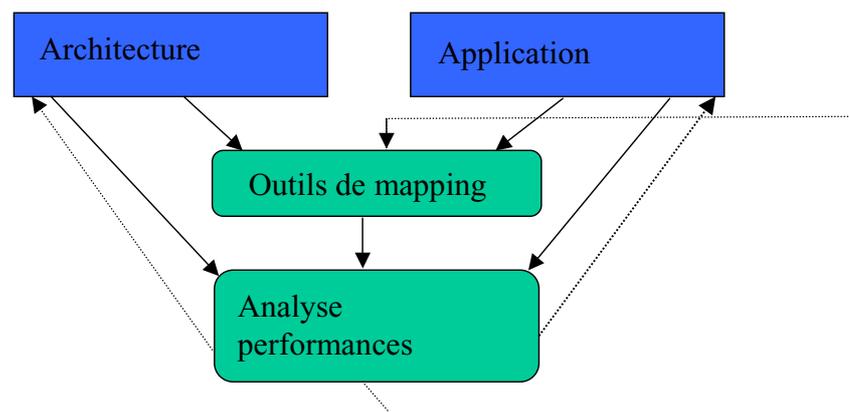
- Le modèle de référence présente l'application et l'architecture aux outils de mapping
- L'architecture et l'application sont conformes à des modèles abstraits connus et implicites dans les outils
- Les triangles peuvent s'empiler et se composer
- modèle conforme à une vision générique 'Y-chart' (TU-Leiden, LIACS)



7

Diagramme en Y - exploration

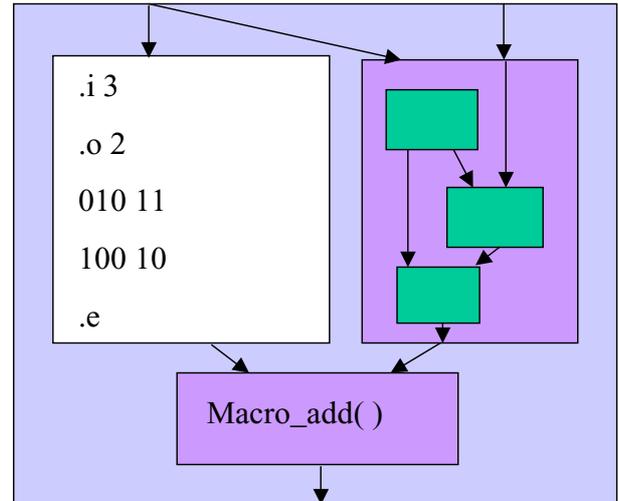
- Possibilité de recibler l'application et d'effectuer de l'exploration architecturale
- Possibilité de rechercher des implantations optimales pour une architecture donnée
- Concept empilable: système -> chemin de données -> logique ...



8

1.2 (L) Niveau logique application

- Input : Fichier d'interchange (netlist)
- tables logiques
- macros d'édition
- compositions hiérarchiques
- primitives matérielles
- Output : configuration



9

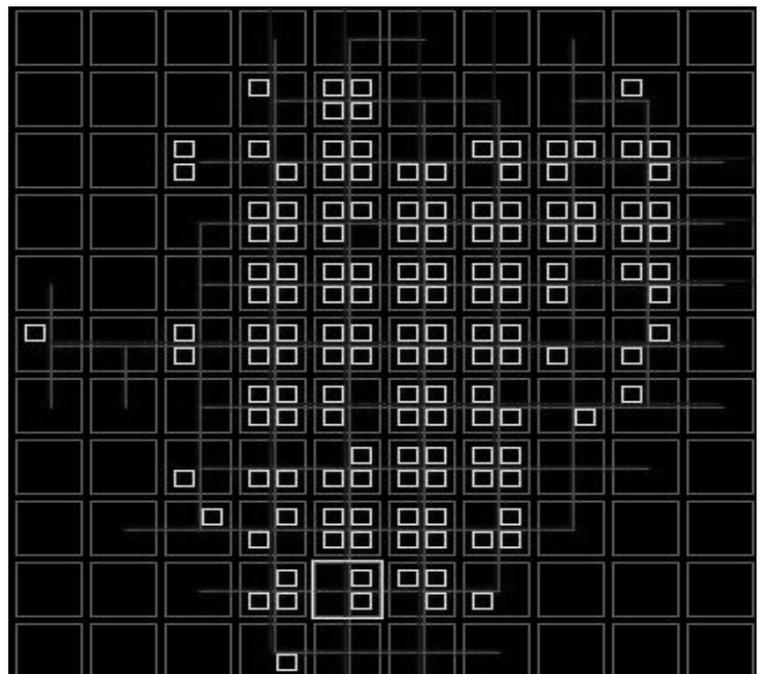
(L) Niveau logique architecture

Description

- Points d'interconnexion
- aiguillages
- structure d'une cellule
- comportement logique

Modèle

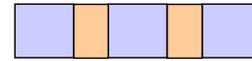
- langage de description structurel paramétrique
- madeo (UBO), vpr (Toronto)



10

Niveau logique:outils

- Placement:
 - allocation de ressources dans l'architecture, à grain fin, on alloue des cellules que l'on caractérise
 - le grain logique est adapté aux ressources de synthèse
- Routage :
 - recherche de chemins pour les signaux, allocation des ressources de routage
- floor-planning
 - placement des composants les uns par rapport aux autres
- Edition:
 - commande des outils de base afin de calculer les architectures
 - place-route
 - copie du module
 - réplication du module
 - routage du canal
 - copie du canal
 - etc...



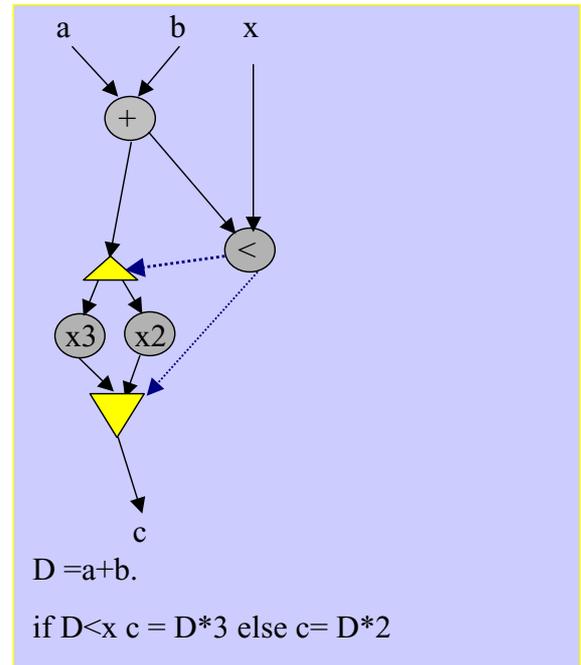
Processeur - canal - processeur-canal...

Niveau logique:références

- Architectures commerciales
 - Virtex, virtex2
 - Altera
 - FPGA embarqués et recherche
- Outils de recherche
 - Virtual P&R (J.Rose, Toronto)
 - Jbits (Xilinx)
 - Madeo

1.3 (CD) Niveau Chemin de données : application

- Graphes, plats ou hiérarchiques
 - flots d'opérations (DFG)
 - flots d'opération + contrôle (CDFG)
- On s'appuie sur des opérations primitives
 - cablées (cas des data-paths)
 - configurées (on s'appuie sur le niveau logique)
 - les primitives peuvent être spécifiques



13

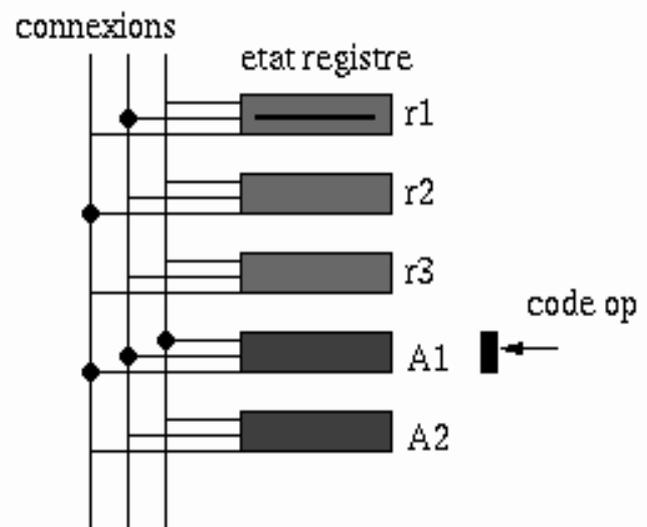
Niveau Chemin de données: architecture

Points de contrôle:

- multiplexeurs
- segments de bus
- contrôle des opérateurs
- sélections de registres

Implantation du contrôle:

- microséquenceurs
- synthèse des contrôleurs



14

Niveau Chemin de données: outils

ordonnancement

- segments de bus
- contrôle des opérateurs
- sélections de registres

allocation de ressources

- registres
- opérateurs

synthèse de la configuration

- établissement des connexions
- définition du contrôle

Contraintes

- fréquence, latence
- ressources disponibles
- disponibilité des données
- consommation
- Plus ou moins: le savoir faire en synthèse d'architecture explicité par Gajski/DeMicheli,
- appliqué à des structures fixes
- ou synthétisées

15

Niveau Chemin de données: exemples

- **DART de l'ENSSAT**
- **XPP de PACT**
 - réseau d'opérateurs
 - graphe d'opérations pipelinées asynchrone.
 - communication paquet
 - reconfiguration dynamique
 - programmation vectorielle extraite de programmes C
 - langage de description des configurations (NML)

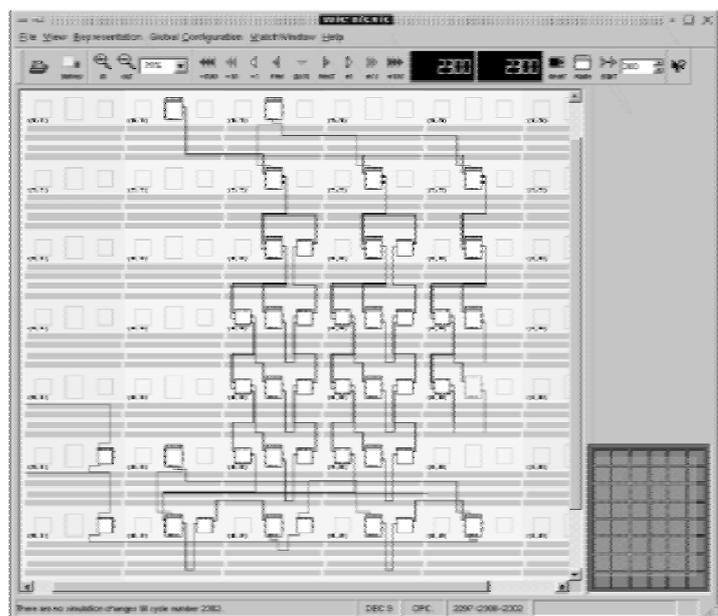


Figure 8. xviss Screen Shot

16

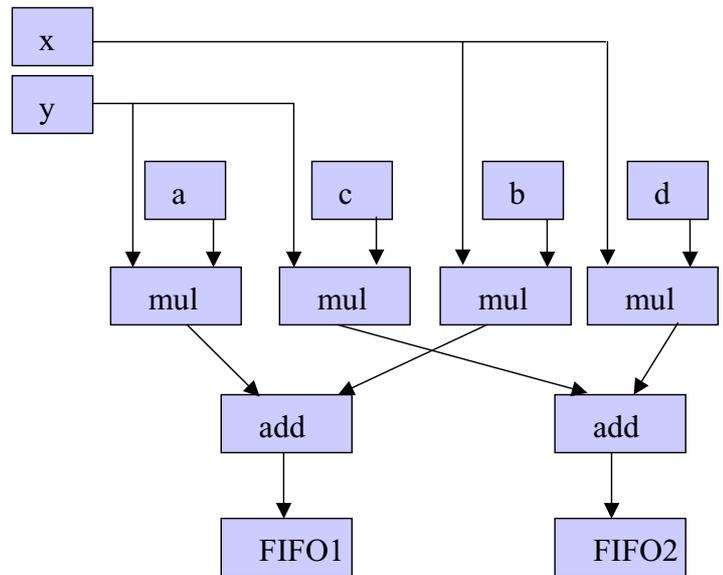
Niveau Chemin de données: exemples

XPP de PACT

- Le graphe d'opérations est placé et routé sur le circuit
- les PAE groupent des ALU, registres d'entrées et de sorties
- les PAE sont connectés à un réseau qui fait circuler données et évènements

Physiquement

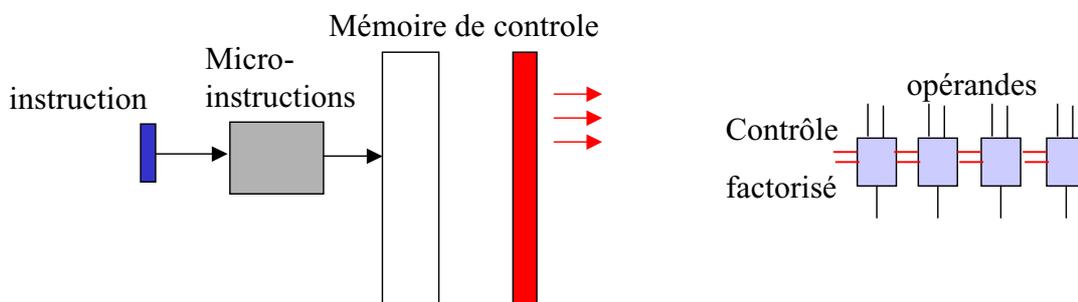
- 64 ALU de 32 bits
- 16 mémoires 1Ko
- 4 ports de 32 bits



1.4 (S1) Niveau Système: architecture

Microprogrammation

- **Présence de mots de contrôle permettant de définir des transferts et des opérations dans le processeur**
 - **conceptuellement on peut assimiler ce contrôle à de la reconfiguration dynamique (opérateurs, transferts)**
 - **les opérateurs sont configurés ' par lots ', en parallèle**
- **Possibilité de construire des séquences de micro instructions associées à des instructions**
 - **le contrôle peut être redéfini pour construire des instructions spécifiques**



(S1) exemples d'architectures

Architecture MOLEN (DELFT)

- Jeu d'instruction englobant la configuration et l'exécution de modules
- détails de contrôle rejetés dans le reconfigurable
- registres de statut et registres partagés

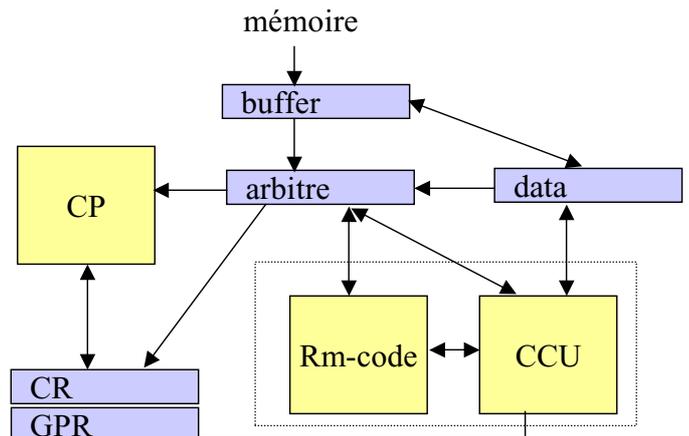
Symptome (CEA)

- Multi threading dans le micro code
- asynchronisme
- réseaux de Petri + opérateurs synthétisés
- Future direction of programmable and reconfigurable embedded processors (SAMOS02)
- Thèse de F.Blanc

19

Architecture de contrôle (MOLEN)

- Architecture de MOLEN
 - CP: Core processing
 - CR : Control register
 - GPR : registres partagés
 - rm-code : configurations
 - CCU : custom configured unit
- Support d'instructions de configuration exécution
 - S/X set execute
 - R/P resident/pageable
 - adresse



Format d'une instruction set/execute

S/C	R/P	Adresse mémoire configuration
-----	-----	-------------------------------

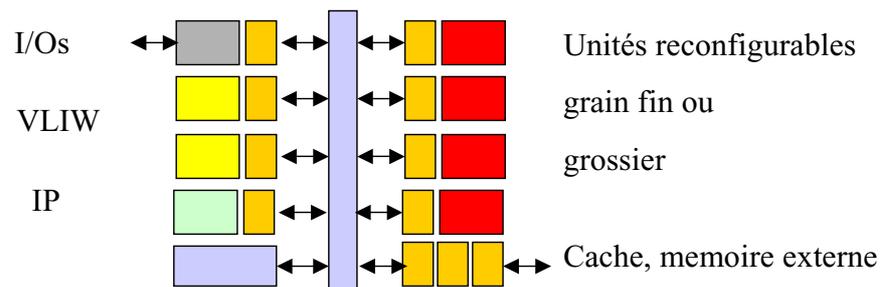
20

(S2) Niveau Système: architecture

Systèmes reconfigurables

- **Composition**

- présence d'une ou plusieurs unités reconfigurables
- Ips, processeurs de calcul
- réseau intégré
- processeur de contrôle, mémoire distribuée



21

(S2) Niveau Système: application

Processus et tâches

- **Constructions hiérarchiques à la CSP**

- orientation contrôle
- horloge implicite, canaux, description structurelle statique

- **Processus de Kahn**

- orientation flôts multimedia
- graphes de tâches produit par compilation, ou décomposition programmée
- adapté à la reconfiguration dynamique

- Handel-C (celoxica.com)

- SCORE (Berkeley)

- Compaan (TU Leiden)

22

(S2) Niveau Système: outils

Processus communicants/petites tâches

- **Constructions hiérarchiques à la CSP**
 - traduction HDL/netlist directe, peu de transformations
 - floor planning, placement, routage (outils xilinx/altera)
 - **Processus de Kahn, par exemple (TU Leiden),**
 - Matlab vers affectation unique
 - construction d'un graphe de dependances polyhedral réduit
 - construction d'un réseau de tâches
 - synthèse ou compilation sur 1 ou plusieurs unités (?)
 - **Méthodes (SynDeX, ..)**
 - **Compilation de code orienté objet modulaire (prospectif)**
- Compilation from matlab to process networks (Cases99)

1. Description du domaine

3 niveaux de reconfiguration:

Logique, Chemin de Données, Système

2. Un scénario logiciel pour les systèmes reconfigurables

Description prospective d'une chaîne de compilation

3. Conclusion

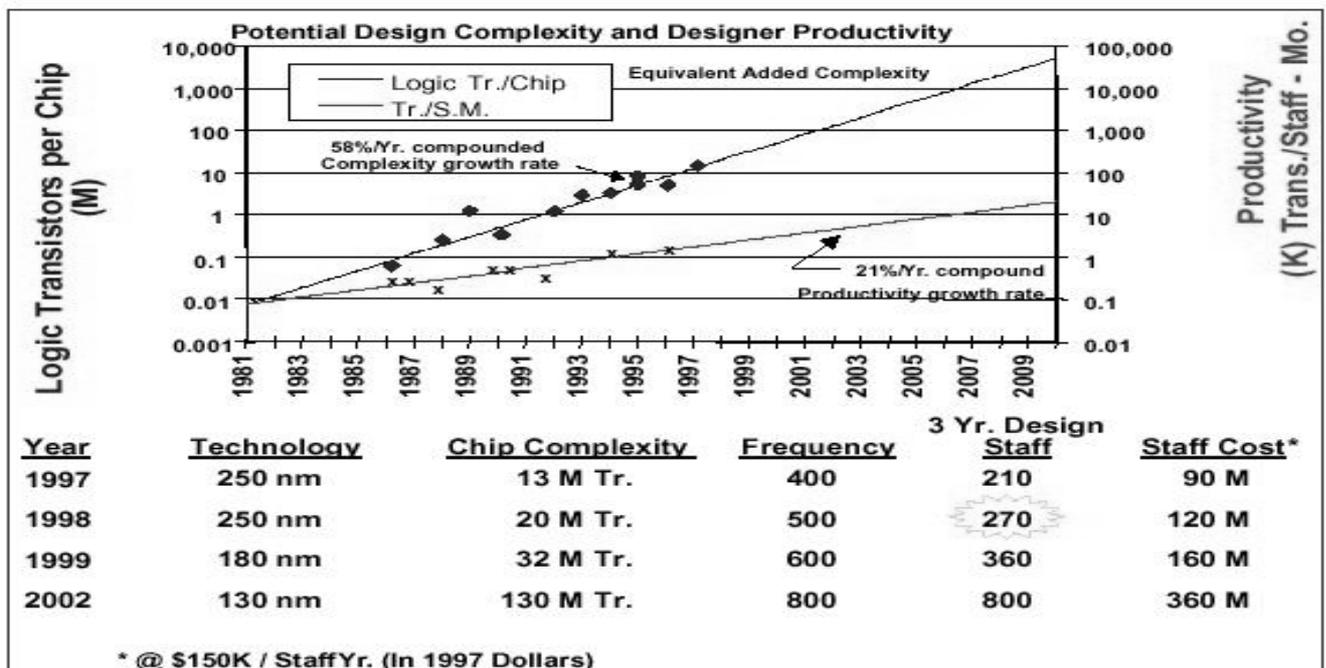
Objectifs

- Réutilisabilité des composants matériels pour plusieurs applications
 - portée économique similaire à celle de circuits de type VirtexII,
 - architecture système scalable
 - outils de haut/très haut niveau

- Développement rapide
 - pas de HDL
 - compilateurs ciblant des domaines d 'application (flots, contrôle)

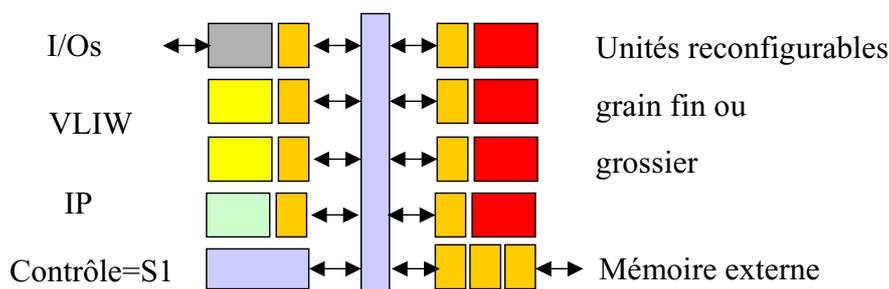
- Composition des outils/architectures structurée verticalement
 - piles de diagramme Y
 - modèles formalisant à tous les niveaux de la pile:
 - les architectures,
 - la structure des applications et,
 - les outils

Nécessité de la productivité en développement



2.1 Modèle d 'architecture (S1+S2)

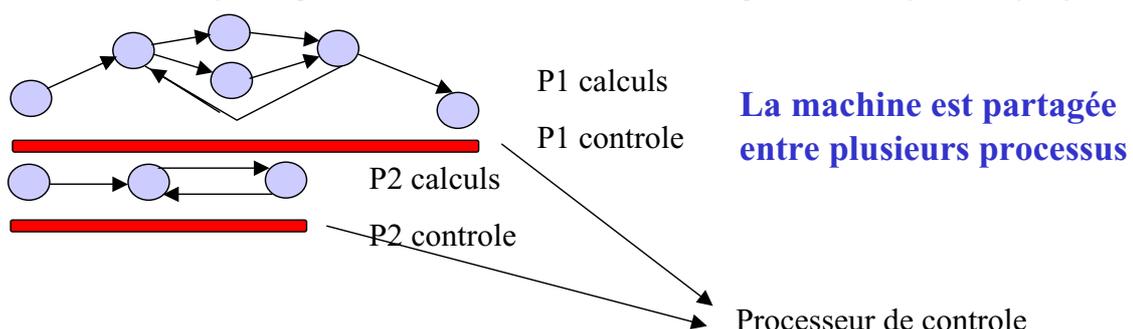
- Modèle système de l 'architecture (rappel)
 - ensemble d 'unités interagissant autour d 'un bus
 - communication tamponnée par paquets
 - mémoires distribuées, et/ou DMA pour l 'intégration des accélérateurs reconfigurables
 - présence d 'un processeur maître contrôlant le réseau, et les unités via des canaux d 'événements
 - présence d 'un système de pagination anticipant ou tamponnant les mouvements de données pour les streams, et jouant le rôle de cache



27

2.2 Schéma d 'exécution (S1+S2)

- Restructuration des programmes d 'application
 - les noyaux de calcul, ou les blocs exigeant une forte disponibilité sont groupés dans des tâches (partitionnement horizontal)
 - le programme est partitionné verticalement en un flot de contrôle et un flot d 'opérations tâches de niveau (CD)
 - les tâches sont ensuite synthétisées et/ou compilées pour les unités, reconfigurables et/ou programmables
 - le système (OS) choisit à l 'exécution l 'unité appropriée et alloue cette ressource (chargement de code et/ou configuration dynamique)

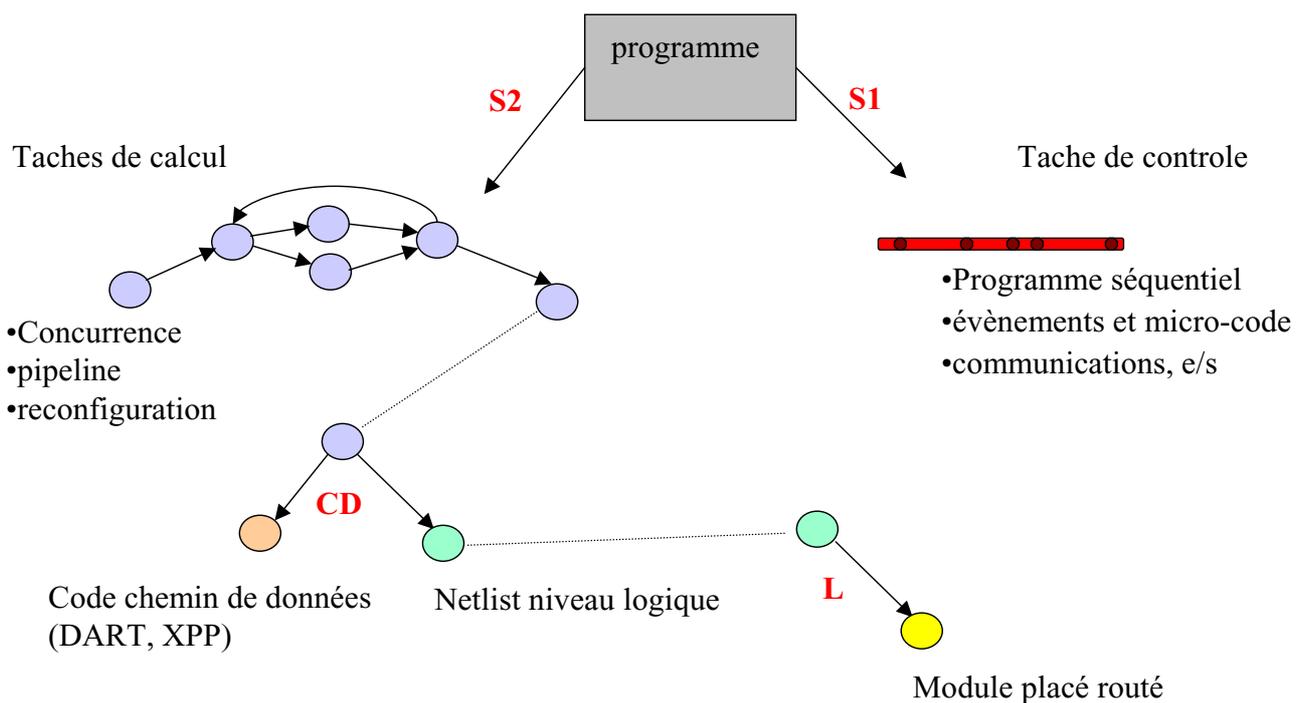


28

2.3 Flot de compilation

- S1+S2
 - partitionner les programmes en tâches, si besoin,
 - générer le flot de contrôle et le programme de séquençement
 - générer les tâches (plusieurs versions possibles)
- CD
 - pour chaque cible possible, compiler, ou synthétiser,
 - générer le code de communication et de synchronisation,
 - générer les contrôleurs locaux
- L
 - bottom-up : produire des bibliothèques de composants pour la synthèse
 - top-down : en complément, ou en alternative à CD
 - produire des opérateurs spécifiques
 - synthétiser le contrôle

29



30

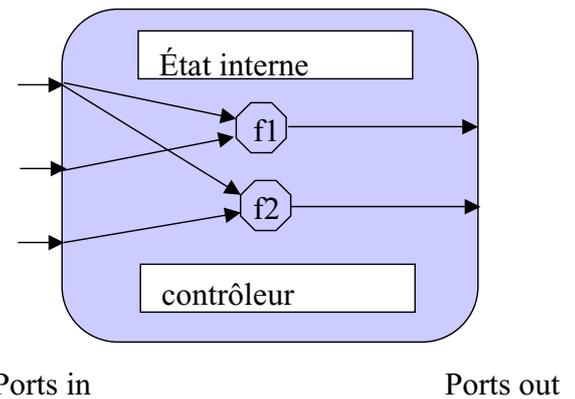
Décomposition en tâches (S2)

- Compilation de l'application (S)
 - partitionnement en tâches, automatique, semi-automatique, ou manuel
 - appel du niveau chemin de données (CD) pour produire le code pour une, ou plusieurs unités
 - génération du programme système communication+contrôle

En se basant sur des outils de TU-Leiden...

- Entrée en matlab, puis productions de:
- Single assignment code (SAC)
- Polyedral reduced dependence graph (PRDG)
- Stream-based Function model (SBF)
- Conditionnement pour les unités de calcul (?)

(ref Cases99, Compaan, ..)



Compilation des tâches (CD)

- Il faut des outils spécifiques pour chaque cible
- cas de XPP (CD)
 - entrée = flot de données
 - ordonnancement des opérations
 - allocations de ressources réalisant ces opérations
 - placement
 - génération de la configuration
- cas de Madeo (CD+L)
 - entrée = CDFG + spec des données
 - séparation contrôle données
 - production d'un graphe hiérarchique de tables synthétisables
 - optimisations sur le graphe
 - fusions de table
 - propagation de constantes
 - élimination des valeurs inutiles
 - génération de code logique
 - appel de la couche L pour le placement routage.

Génération de logique (L)

- Modélisation de l'architecture cible
 - formalisation des connectivités, de la logique disponible et de la hiérarchie du composant
- Parcours en profondeur du composant d'application
 - synthèse des primitives logiques,
 - dessin des composants structurés
 - positionnement géométrique
 - construction des canaux de routage
- Analyse de performance
 - production d'informations quantitatives

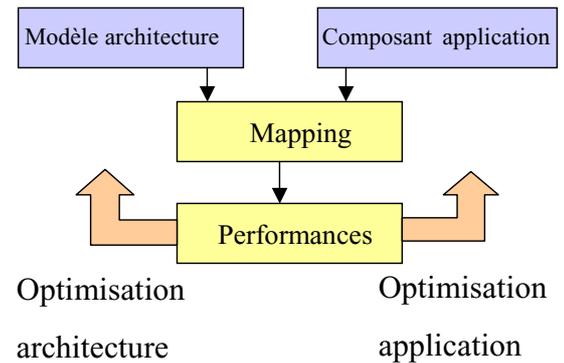
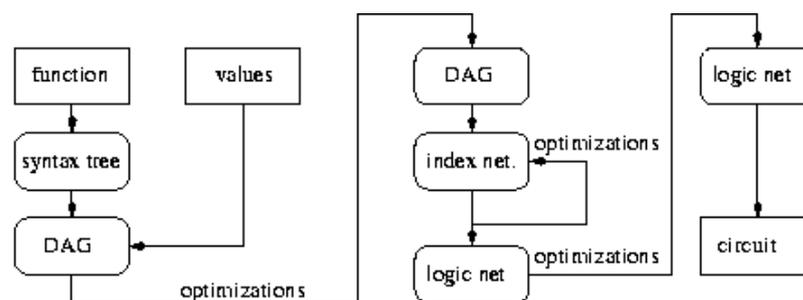


Diagramme en Y

33

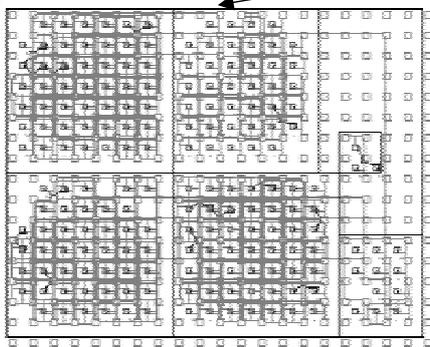
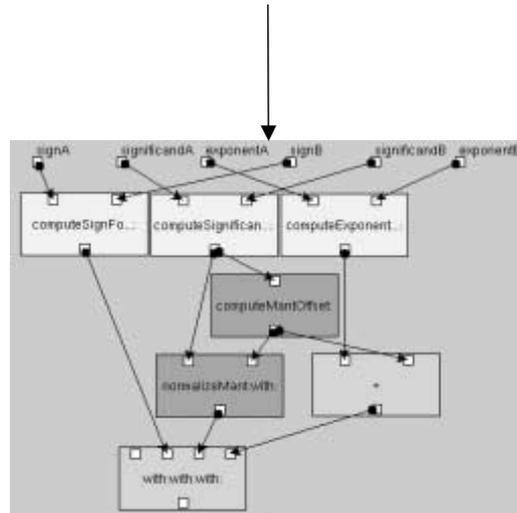
Génération de logique (L)



- Prétraitements à haut niveau avant la synthèse logique
 - moins de charge sur l'optimisation logique
 - capacité à traiter de gros problèmes
 - niveau de spécification : calcul symbolique
- Construction de libraires d'opérateurs pour le niveau CD
- Portabilité et support des Y-charts

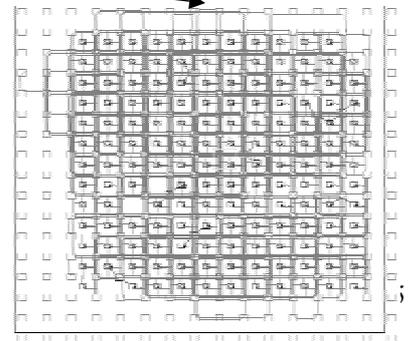
34

Code symbolique + données transformées



Synthèse
hiérarchique

Synthèse
à plat



(Architecture FPGA
STMicro, Berkeley)

1. Description du domaine

3 niveaux de reconfiguration:

Logique, Chemin de Données, Système

2. Un scénario logiciel pour les systèmes reconfigurables

Description prospective d'une chaîne de compilation

3. Conclusion

Concepts présentés

- Y-chart : paramétrage des outils par des modèles reconnus pour les applications et les architectures
- Chaine ouverte de transformations structurée S/CD/L autorisant des boucles d 'exploration
- Miscibilité avec des composants en dur, donc acceptable
- Peut-etre efficace, mais il y a un problème majeur:
 - la référence est celle des implémentations optimisées en VHDL
 - le typage des langages actuel ne donne pas assez d 'information
 - il faut disposer de spécifications précises sur les données et inférer automatiquement ces spécifications
- Dynamicité de la reconfigurabilité au niveau système

37

Extraits de bibliographie

fichier bib : <http://as.univ-brest.fr/~pottier/roscoff.bib>

- **Labo Architectures et Systèmes, UBO**
 - <http://as.univ-brest.fr/reports>
 - <http://as.univ-brest.fr/~pottier/SAMOS.pdf>
- **Projet BRASS, U.C.Berkeley (utilisation dynamique des ressources reconfigurables)**
 - papier FPL2001 sur SCORE, implémentation MPEG, + Mescal..
 - <Http://brass.cs.berkeley.edu>
- **Workshop CASES99, ..**
 - Compilation from Matlab to process networks (TU-Leiden)
- **Workshop SAMOS02 (Dekker, ed. 2003)**
 - Future directions of empbedded processors (TU-Delft)
 - Realizations of the extended .. Compaan tool chains (High level system evaluation, liacs, tu-leiden)
- **PACT XPP**
 - A self reconfigurable data processing architecture, autres docs <http://www.pactcorp.com>
- **Projets (et relations industrielles)**
 - relations régionales (IRISA, LESTER, ..)
 - Projet RNTL OSGAR (CEA/UBO/IRISA/TNI)
 - Projet PHRASE (STMicroelectronics/UBO/IRISA/Enstb)
 - DART (Enssat),
 - Alpha, PIPS, ...

38

